R系列7KG-906mm关节手臂

华南联达区域总部

Exported on 12/17/2020

Table of Contents

No headings included in this document

7KG-906mm-普通款　7KG-906mm-中空手腕款

机械手标准规格

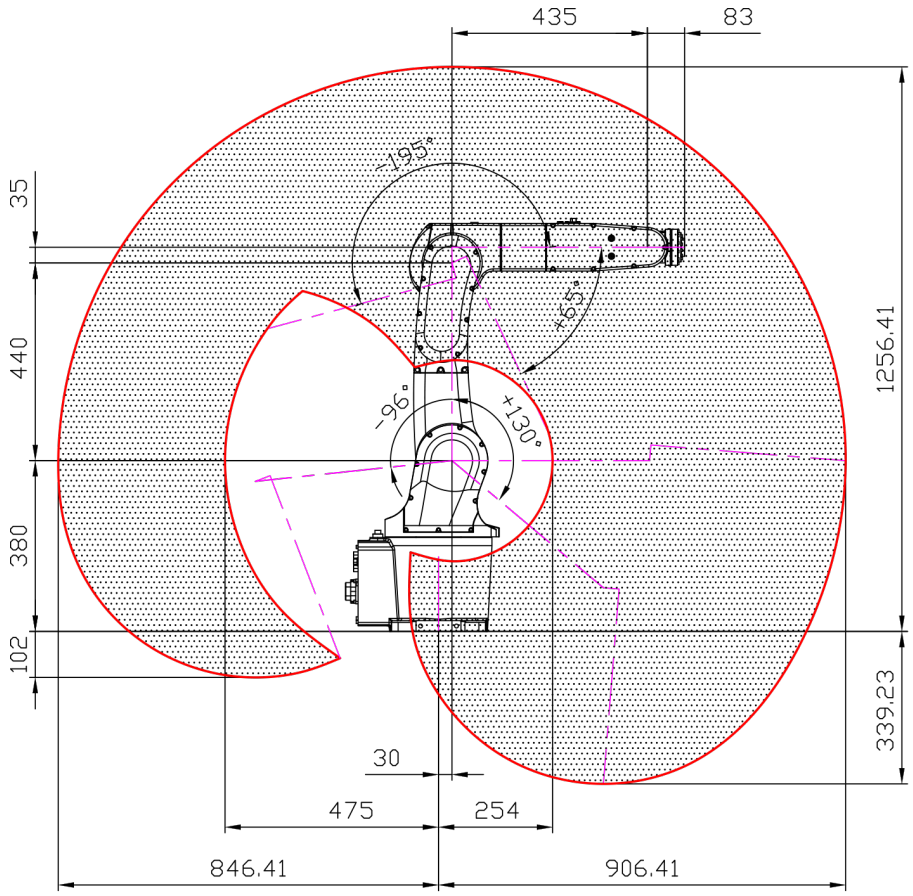
		LRA906-7-6A-R
控制轴 No. Control Axes		6
承载能力最大值 Max Load Capacity		7kg
动作区域 (mm) Max. Reach (mm)		906
重复性 (mm) Repeatability (mm)		±0.03
动作范围 (°) Motion Range (°)	J1轴	±170
	J2轴	+130/-96
	J3轴	+65/-195
	J4轴	±170
	J5轴	±120
	J6轴	±360

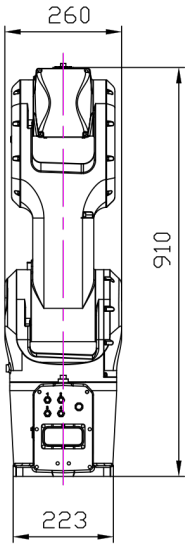
		LRA906-7-6A-R
最高速度* (°/s) Max. Speed* (°/s)	J1轴	440
	J2轴	355
	J3轴	440
	J4轴	480
	J5轴	450
	J6轴	705
各轴电机功率 (kw) Motor Output (kw)	J1轴	0.75
	J2轴	0.75
	J3轴	0.4
	J4轴	0.2
	J5轴	0.1
	J6轴	0.1
重量 (kg) Weight (kg)		约52
安装条件 Installation		地面、倒装、侧装
运行条件 Ambient temperature / Humidity / Vibration		环境温度：0～45℃ 环境湿度：通常在20~80%RH以下（无结霜现象），短期90%RH以下（1个月之内） 振动加速度：4.9m/s2(0.5G)以下
防护等级 Levels of protection		标配IP54（可选IP67）
注译 Remarks		*短距离移动时有可能达不到各轴的最高速度 1. 机器人控制器：台湾新代； 2. 伺服驱动：台湾新代 3. 电机品牌：日本多摩川 4. 减速机品牌：绿地；

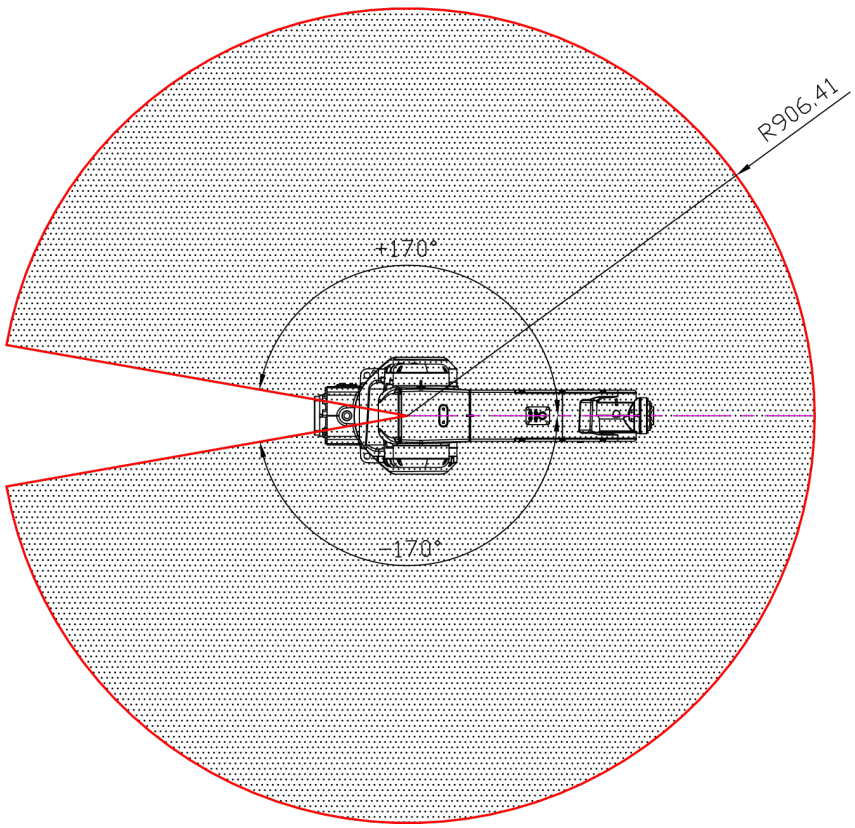
	LRA906-7-6A-R
3D图档 3D Model	LRA906-7-6A-R.STEP[1]

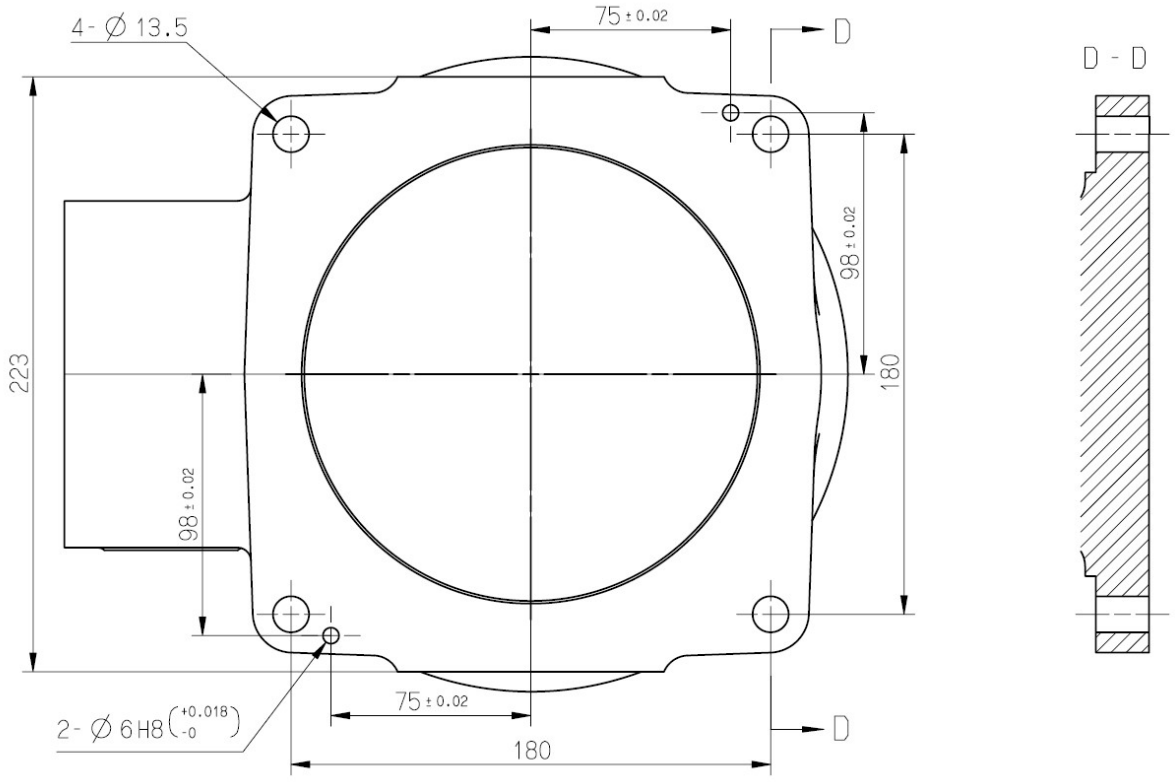
外形尺寸及动作范围 单位：mm

1 https://confluence.syntecclub.com.tw/download/attachments/571016320/LRA906-7-6A-R.STEP?api=v2&modificationDate=1583890514430&version=1

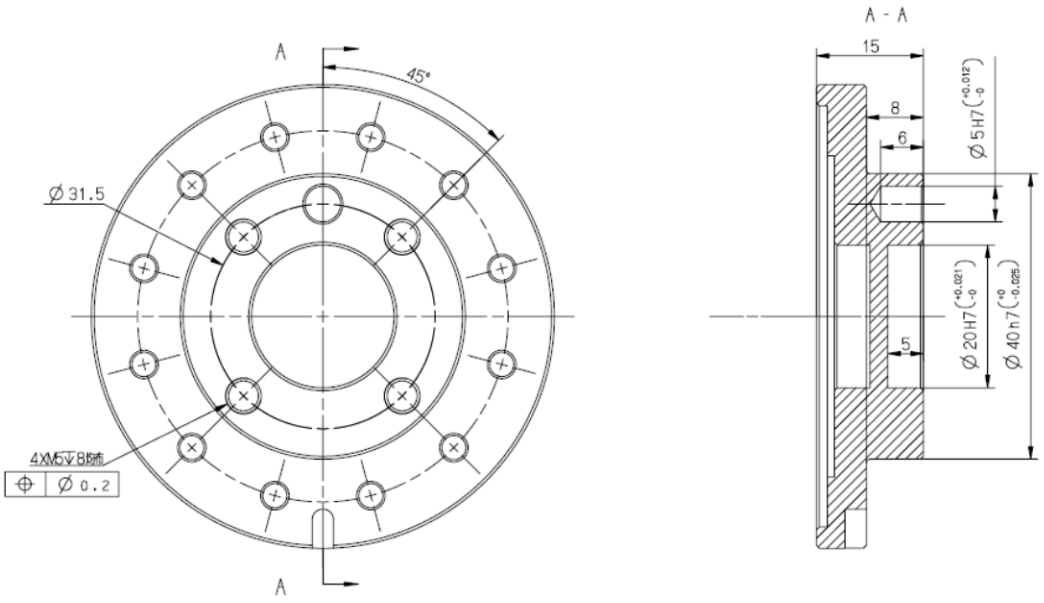

435
83
35
440
380
102
1256.41
339.23
-195°
+65°
-96°
+130°
30
475
254
846.41
906.41


260
910
223

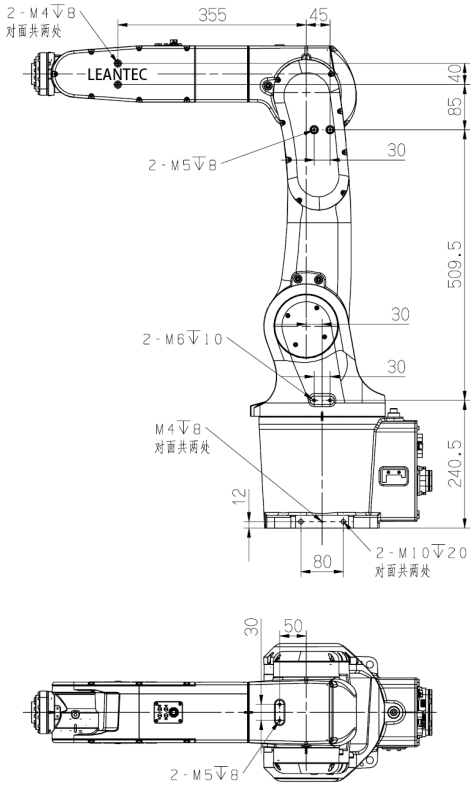

R906.41
+170°
-170°

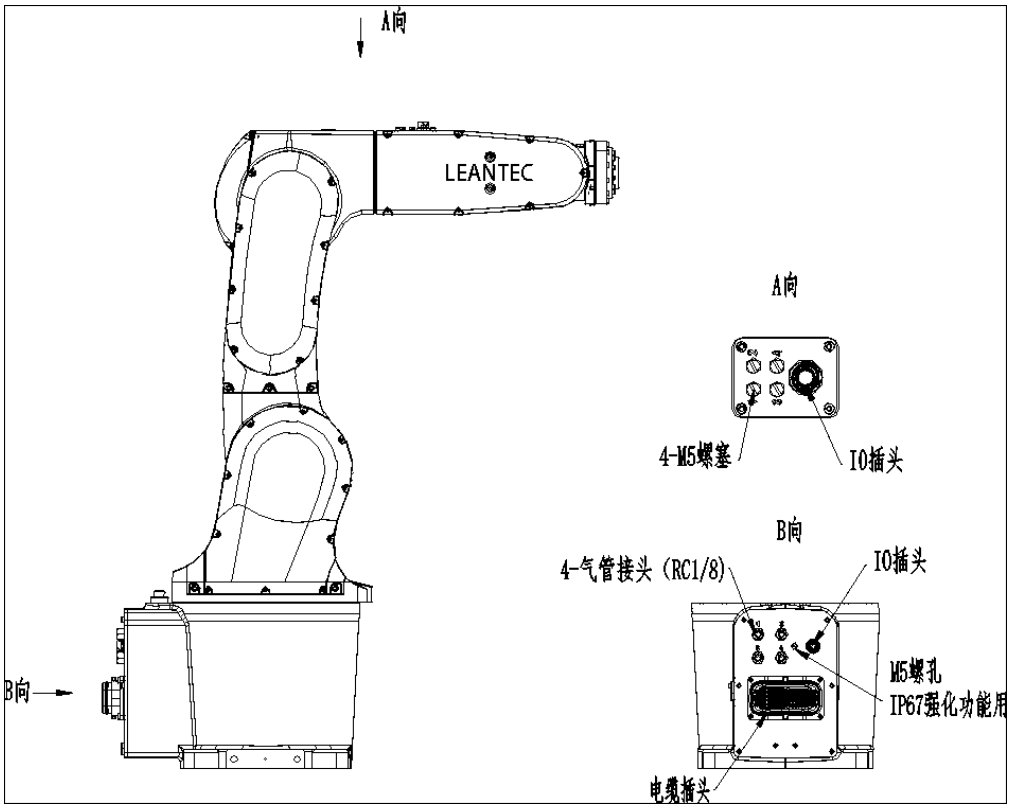

4- Ø 13.5
75 ± 0.02
D
98 ± 0.02
180
223
98 ± 0.02
75 ± 0.02
180
2- Ø 6 H8 (+0.018 -0)
D
D - D

请用户根据实际需要自行制作机器人末端夹具，连接至腕部输出法兰。输出法兰尺寸见下图。其中固定内六角螺钉强度为 12.9 级。输出法兰上安装夹具的形状、大小可能会影响机器人轴的转动范围，设计时请注意夹具末端的干扰区域。



7KG法兰


2-M4↧8
对面共两处
355
45
LEANTEC
40
85
30
2-M5↧8
509.5
30
2-M6↧10
30
M4↧8
对面共两处
240.5
12
80
2-M10↧20
对面共两处
30
50
2-M5↧8


A向
LEANTEC
B向
A向
4-M5螺塞
IO插头
B向
4-气管接头（RC1/8）
IO插头
M5螺孔
IP67强化功能用
电缆插头

7KG-906mm-普通款 7KG-906mm-中空手腕款

机械手标准规格

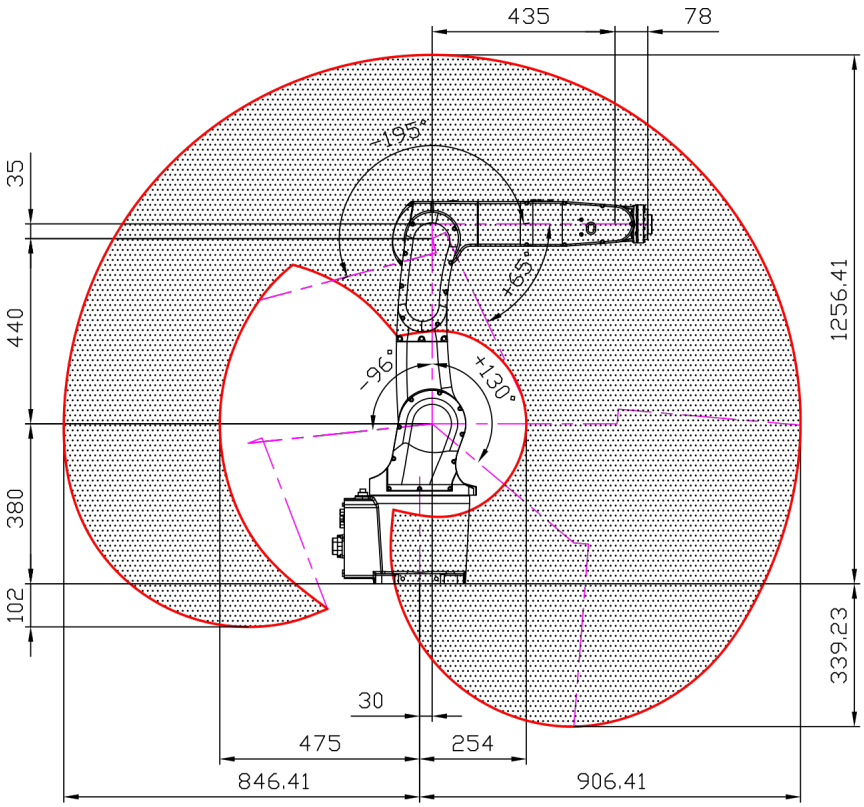
		LRA906-7-6H-R
控制轴 No. Control Axes		6
承载能力最大值 Max Load Capacity		7kg
动作区域 (mm) Max. Reach (mm)		906.4
重复性 (mm) Repeatability (mm)		±0.03
动作范围 (°) Motion Range (°)	J1轴	±170
	J2轴	+130/-96
	J3轴	+65/-195
	J4轴	±170
	J5轴	±120
	J6轴	±360

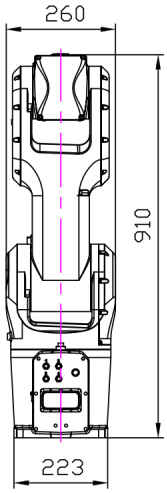
		LRA906-7-6H-R
最高速度* (°/s) Max. Speed* (°/s)	J1轴	440
	J2轴	355
	J3轴	440
	J4轴	480
	J5轴	450
	J6轴	900
各轴电机功率 (kw) Motor Output (kw)	J1轴	0.75
	J2轴	0.75
	J3轴	0.4
	J4轴	0.2
	J5轴	0.1
	J6轴	0.1
重量 (kg) Weight (kg)		约52
安装条件 Installation		地面、倒装、侧装
运行条件 Ambient temperature / Humidity / Vibration		环境温度：0～45℃ 环境湿度：通常在20~80%RH以下（无结霜现象）， 短期90%RH以下（1个月之内） 振动加速度：4.9m/s2(0.5G)以下
防护等级 Levels of protection		标配IP54（可选IP67）
注译 Remarks		*短距离移动时有可能达不到各轴的最高速度 1. 机器人控制器：台湾新代； 2. 伺服驱动：台湾新代 3. 减速机品牌：绿地； 4. 电机品牌：日本多摩川

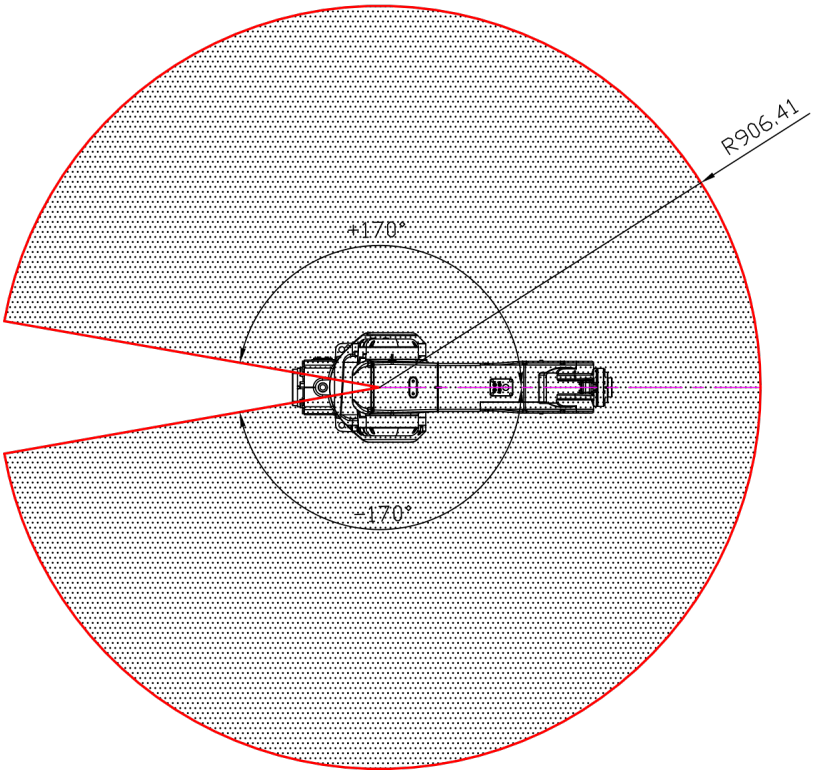
	LRA906-7-6H-R
3D图档 3D Model	LRA906-7-6H-R.STEP[2]

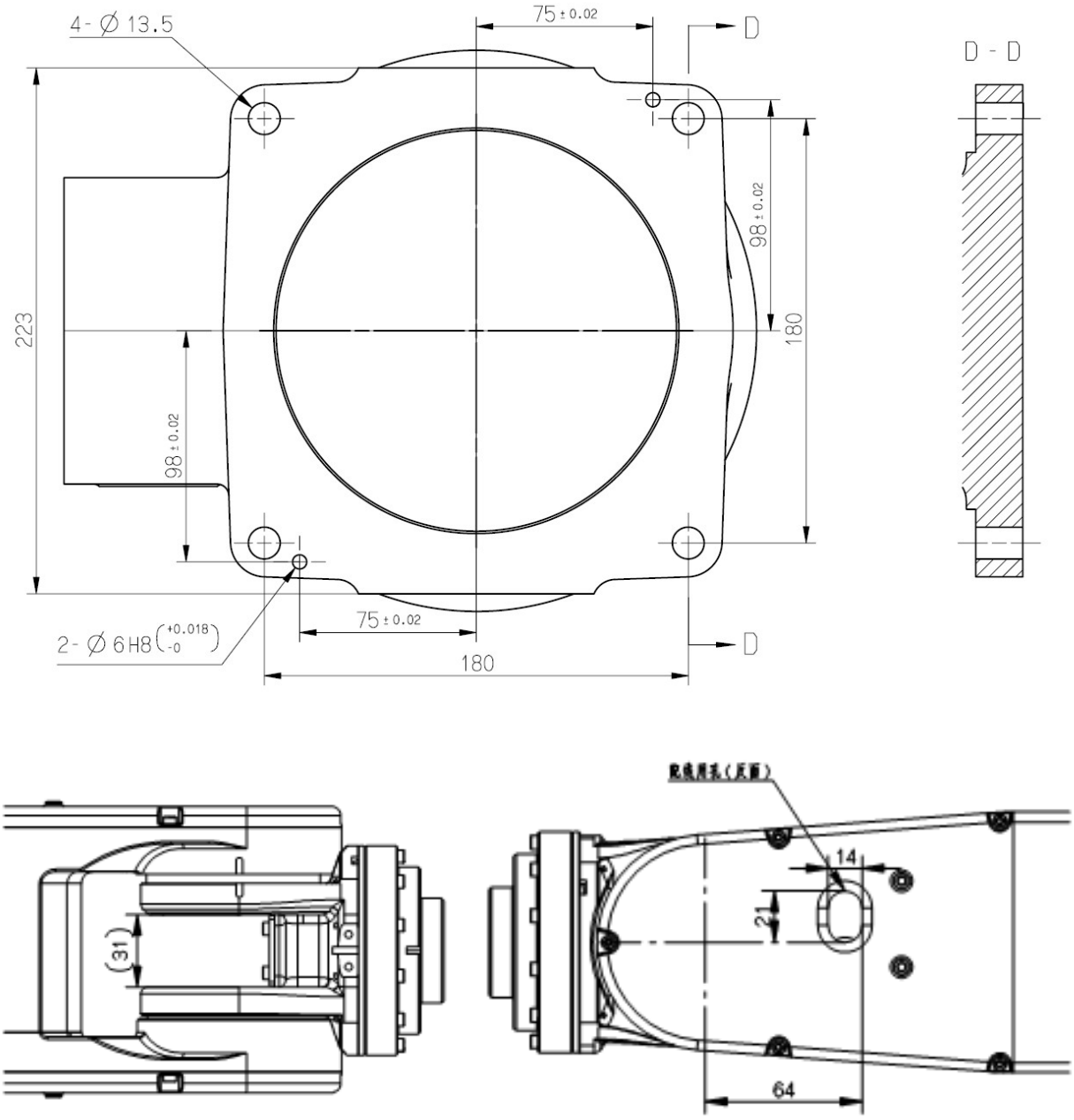
外形尺寸及动作范围 单位：mm

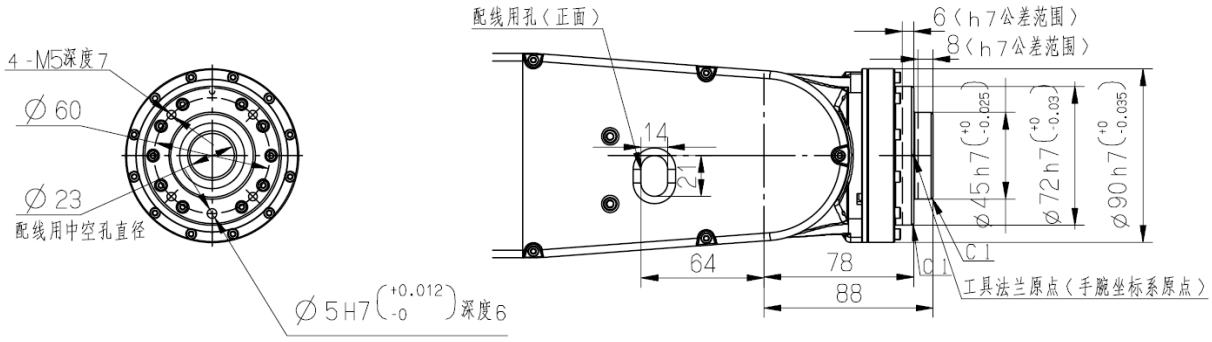
2 https://confluence.syntecclub.com.tw/download/attachments/571016320/LRA906-7-6H-R.STEP?api=v2&modificationDate=1583890515437&version=1

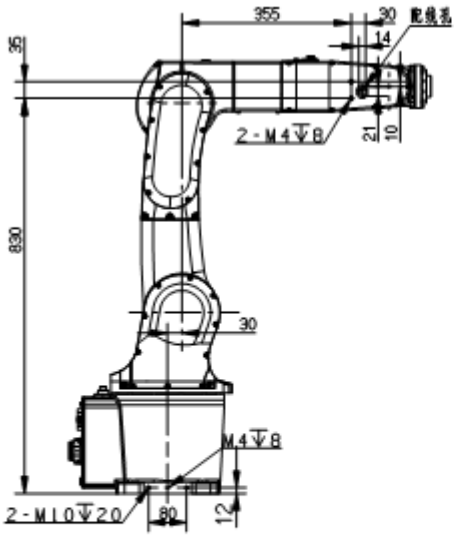

435
78
35
440
380
102
1256.41
339.23
±195°
+165°
-96°
+130°
30
475
254
846.41
906.41

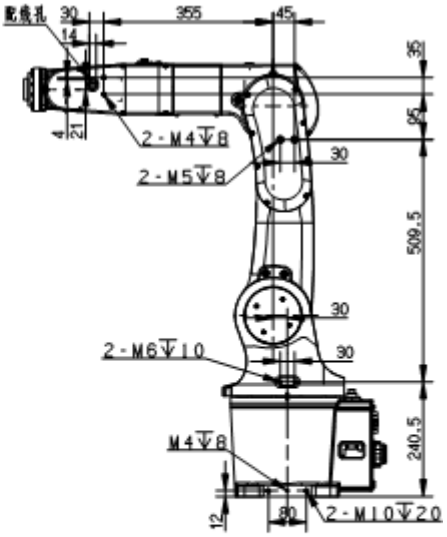

260
910
223

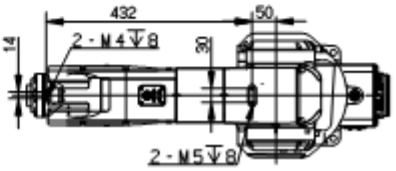

R906.41
+170°
-170°

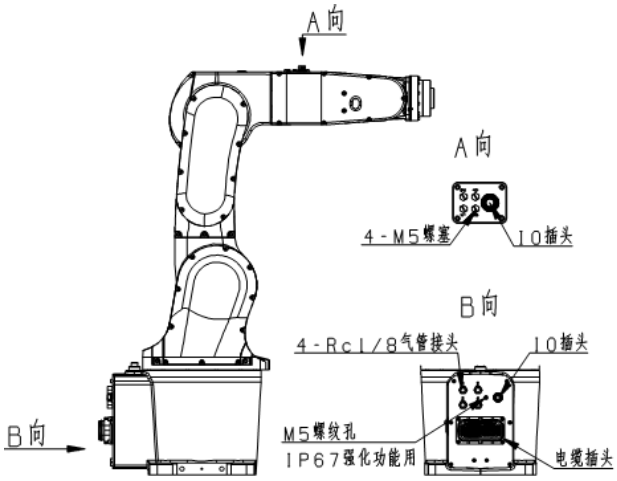

4- Ø 13.5
75 ± 0.02
D
D - D
98 ± 0.02
180
223
98 ± 0.02
75 ± 0.02
2- Ø 6 H8 (+0.018 -0)
180
D
(31)
14
21
64


4 -M5深度7
∅ 60
∅ 23
配线用中空孔直径
∅ 5H7 (+0.012 -0) 深度6
配线用孔（正面）
6（h7公差范围）
8（h7公差范围）
14
21
∅ 45h7 (+0 -0.025)
∅ 72h7 (+0 -0.03)
∅ 90h7 (+0 -0.035)
64
78
88
C1
C1
工具法兰原点（手腕坐标系原点）


355
30
配线孔
14
35
2 - M4↧8
21
10
830
30
M4↧8
2 - M10↧20
80
12


配线孔
30
355
45
14
35
4
21
2 - M4↧8
95
2 - M5↧8
30
509.5
30
2 - M6↧10
30
M4↧8
240.5
12
80
2 - M10↧20


432
50
14
2 - M4↧8
30
2 - M5↧8


A向
A向
4-M5螺塞
IO插头
B向
4-Rc1/8气管接头
IO插头
B向
M5螺纹孔
IP67强化功能用
电缆插头